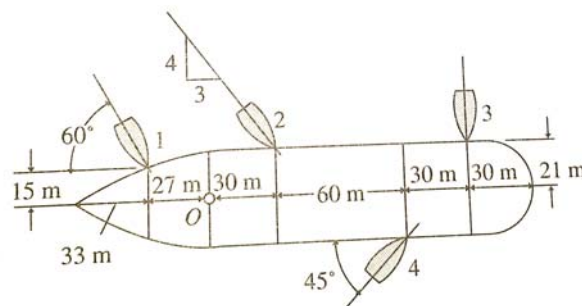


Problema Resolvido 3.9

Quatro rebocadores são usados para trazer um transatlântico ao cais. Cada rebocador exerce uma força de 25 kN nas direções e sentidos ilustrados. Determinar: (a) o sistema força-binário equivalente no mastro dianteiro O e (b) o ponto no casco onde um só rebocador mais poderoso deverá empurrar para produzir o mesmo efeito que os quatro rebocadores originais.



$FR := 25 \cdot \text{kN}$ Força dos rebocadores

$$\lambda_{F1} := \begin{pmatrix} \cos(60\text{deg}) \\ -\sin(60\text{deg}) \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{Vetor diretor da força 1} \quad r1 := \begin{pmatrix} -27 \\ 15 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \text{m} \quad \text{Raio da força 1}$$

$$\lambda_{F2} := \begin{pmatrix} \frac{3}{5} \\ -\frac{4}{5} \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{Vetor diretor da força 2} \quad r2 := \begin{pmatrix} 30 \\ 21 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \text{m} \quad \text{Raio da força 2}$$

$$\lambda_{F3} := \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{Vetor diretor da força 3} \quad r3 := \begin{pmatrix} 120 \\ 21 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \text{m} \quad \text{Raio da força 3}$$

$$\lambda_{F4} := \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{Vetor diretor da força 4} \quad r4 := \begin{pmatrix} 90 \\ -21 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \text{m} \quad \text{Raio da força 4}$$

$$R1 := (\lambda_{F1} + \lambda_{F2} + \lambda_{F3} + \lambda_{F4}) \cdot FR = \begin{pmatrix} 45.2 \\ -49 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \text{kN} \quad \text{Somatório das forças}$$

$$MR_O := (r1 \times \lambda_{F1} + r2 \times \lambda_{F2} + r3 \times \lambda_{F3} + r4 \times \lambda_{F4}) \cdot FR = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1556 \end{pmatrix} \cdot \text{kN} \cdot \text{m} \quad \text{Somatório dos momentos}$$

$$r = \begin{pmatrix} x \\ 21 \cdot m \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{Raio de aplicação da resultante única}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ 21 \cdot m \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} R1_1 \\ R1_2 \\ R1_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} MR_{O_1} \\ MR_{O_2} \\ MR_{O_3} \end{pmatrix} \quad \text{Sistema de solução para determinar o ponto de aplicação da força}$$

$$\begin{pmatrix} 21 \cdot m \cdot R1_3 \\ -x \cdot R1_3 \\ x \cdot R1_2 - 21 \cdot m \cdot R1_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1556 \end{pmatrix} \cdot \text{kN} \cdot \text{m} \quad \text{Expandindo o produto vetorial}$$

$$x \cdot R1_2 - 21 \cdot R1_1 = MR_{O_3} \quad \text{Usando a componente Z do momento que não está zerada}$$

$$x := \frac{MR_{O_3} + 21 \cdot m \cdot R1_1}{R1_2} = 12.394 \text{ m} \quad \text{Posição de aplicação da força}$$

$$|R1| = 66.629 \cdot \text{kN} \quad \text{Intensidade da força}$$