#### **Escoamentos Compressíveis**

#### Aula 02

Forma integral das equações de conservação para escoamentos invíscidos

- Princípios básicos das equações de conservação:
  - A massa não pode ser criada ou destruída.
  - A taxa de variação do momentum de um corpo é igual à força resultante exercida sobre o mesmo (Segunda Lei de Newton).
  - A energia não pode ser criada ou destruída, ela pode apenas mudar de forma (Primeira Lei da Termodinâmica).

- Abordagem por volumes de controle:
  - Obtenção direta das equações de conservação na forma integral.

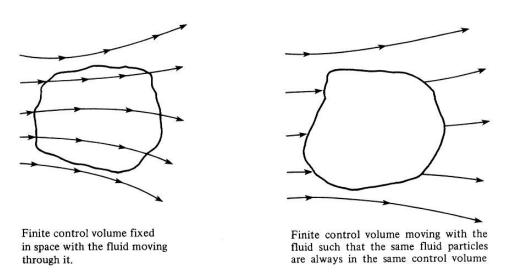


Figure 2.2 | Finite control volume approach.

- Abordagem por elementos infinitesimais de fluido:
  - Obtenção direta das equações de conservação na forma diferencial.

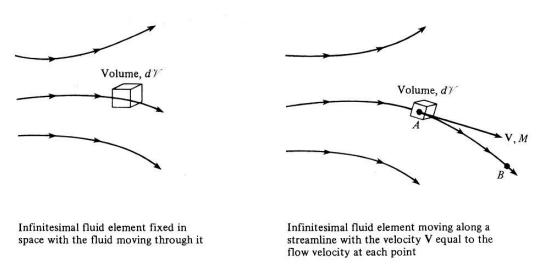
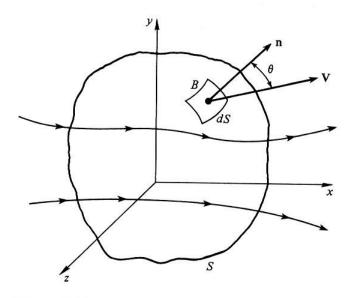


Figure 2.3 | Infinitesimal fluid element approach.

- Abordagem molecular:
  - Abordagem microscópica na qual as leis fundamentais da natureza são aplicadas diretamente às moléculas, com uma média estatística adequada. Isto conduz à equação de Boltzmann para a teoria cinética, da qual as equações de conservação na forma diferencial podem ser extraídas.

 Princípio físico: a massa não pode ser criada ou destruída.



**Figure 2.4** | Fixed control volume for derivation of the governing equations.

Fluxo de massa através de dS:

$$\dot{m} = \rho \cdot (V \cdot \cos \theta) \cdot dS = \rho \cdot V_n \cdot dS = \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle$$

Fluxo de massa que entra no volume:

$$- \iint_{S} \rho \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle$$

Massa de um volume infinitesimal:

$$\iiint_{\mathcal{V}} \mathbf{p} \cdot d\mathcal{V}$$

Taxa de variação da massa com o tempo:

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_{\mathcal{V}} \mathbf{p} \cdot d\mathcal{V}$$

Empregando-se o princípio fundamental:

$$- \iint_{S} \mathbf{p} \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle = \frac{\partial}{\partial t} \iiint_{\mathcal{V}} \mathbf{p} \cdot d\mathcal{V}$$

 Validade: todos os escoamentos (viscosos ou invíscidos, compressíveis ou incompressíveis)

 Princípio físico: a taxa de variação da quantidade de movimento de um corpo é igual à força resultante que atua sobre o mesmo.

Forma vetorial:

$$\frac{d}{dt}\left(m\cdot\vec{V}\right) = \vec{F}$$

Para massa constante:

$$\vec{F} = m \frac{d\vec{V}}{dt} = m \cdot \vec{a}$$

- Tipos de forças atuantes sobre um volume de controle:
  - Forças de corpo.
  - Forças de superfície.

Forças de corpo:

forças de corpo (total) = 
$$\iiint_{\mathcal{V}} \rho \cdot \vec{f} \cdot d\mathcal{V}$$

- Forças de superfície:
  - Para um fluido invíscido, tem-se

força superficial (total) = 
$$- \oiint_{S} p \cdot d\vec{S}$$

Força resultante sobre o volume:

$$\vec{F} = \iiint_{\mathcal{V}} \mathbf{p} \cdot \vec{f} \cdot d\mathcal{V} - \oiint_{S} p \cdot d\vec{S}$$

 Fluxo de momentum associado ao fluxo mássico para o volume de controle:

$$A_1 = \iint_S \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot \vec{V}$$

 Fluxo de momentum devido a flutuações transientes:

$$A_{2} = \frac{\partial}{\partial t} \iiint_{\mathcal{V}} \rho \cdot \vec{V} \cdot d\mathcal{V} = \iiint_{\mathcal{V}} \frac{\partial (\rho \cdot \vec{V})}{\partial t} d\mathcal{V}$$

 Taxa instantânea total de variação do momentum:

$$\frac{d}{dt}(m \cdot \vec{V}) = A_1 + A_2 = \iint_{S} (\rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle) \cdot \vec{V} + \iiint_{V} \frac{\partial (\rho \cdot \vec{V})}{\partial t} dV$$

Escoamento invíscido:

$$\iint_{S} \left( \mathbf{p} \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot \vec{V} + \iiint_{\mathcal{V}} \frac{\partial \left( \mathbf{p} \cdot \vec{V} \right)}{\partial t} d\mathcal{V} = \iiint_{\mathcal{V}} \mathbf{p} \cdot \vec{f} \cdot d\mathcal{V} - \oiint_{S} p \cdot d\vec{S}$$

Escoamento viscoso:

$$\iint_{S} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot \vec{V} + \iiint_{\mathcal{V}} \frac{\partial \left( \rho \cdot \vec{V} \right)}{\partial t} d\mathcal{V} = \iiint_{\mathcal{V}} \rho \cdot \vec{f} \cdot d\mathcal{V} - \iint_{S} p \cdot d\vec{S} + \vec{F}_{visc}$$

 Princípio físico: a energia não pode ser criada ou destruída; ela apenas muda de forma.

 Taxa de calor transferida para o (ou a partir do) fluido:

$$B_1 = \iiint_{\mathcal{V}} \dot{q} \cdot \rho \cdot d\mathcal{V}$$

 Taxa de trabalho efetuado em um corpo em movimento:

$$-\iint_{S} \left\langle p \cdot d\vec{S}, \vec{V} \right\rangle$$

 Taxa de trabalho efetuado por forças de corpo:

$$\iiint_{\mathcal{V}} \left\langle \rho \cdot \vec{f} \cdot d\mathcal{V}, \vec{V} \right\rangle$$

 Taxa de trabalho efetuado sobre o fluido dentro do volume de controle:

$$B_{2} = - \oiint_{S} \langle p \cdot d\vec{S}, \vec{V} \rangle + \oiint_{V} \langle \rho \cdot \vec{f} \cdot dV, \vec{V} \rangle$$

 Taxa líquida de escoamento de energia através da superfície:

$$\iint_{S} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right)$$

 Taxa temporal de variação de energia dentro do volume de controle:

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_{\mathcal{V}} \rho \cdot \left( e + \frac{V^2}{2} \right) d\mathcal{V}$$

 Taxa de variação da energia devido ao escoamento através do volume:

$$B_{3} = \frac{\partial}{\partial t} \iiint_{\mathcal{V}} \rho \cdot \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right)$$

Da Primeira Lei da Termodinâmica:

$$B_1 + B_2 = B_3$$

ou seja,

$$\iiint_{\mathcal{V}} \dot{q} \cdot \rho \cdot d\mathcal{V} - \oiint_{S} \langle p \cdot d\vec{S}, \vec{V} \rangle + \oiint_{\mathcal{V}} \langle \rho \cdot \vec{f} \cdot d\mathcal{V}, \vec{V} \rangle =$$

$$= \frac{\partial}{\partial t} \oiint_{\mathcal{V}} \rho \cdot \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d\mathcal{V} + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) d$$

- Na equação anterior não estão incluídos os seguintes fenômenos:
  - Taxa de trabalho efetuado sobre o fluido pela rotação de um eixo:  $\dot{W}_{shaft}$
  - Taxa de trabalho efetuado por tensões viscosas:  $\dot{W}_{viscous}$
  - Calor trocado pela superfície do volume de controle por condução e/ou difusão. Associado aos efeitos de radiação, tais efeitos são denotados por  $\dot{Q}$

Equação completa:

$$\dot{Q} + \dot{W}_{shaft} + \dot{W}_{viscous} - \oiint_{S} \langle p \cdot d\vec{S}, \vec{V} \rangle + \oiint_{V} \langle \rho \cdot \vec{f} \cdot dV, \vec{V} \rangle =$$

$$= \frac{\partial}{\partial t} \oiint_{V} \rho \cdot \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right) dV + \iint_{S} \left( \rho \cdot \langle \vec{V}, d\vec{S} \rangle \right) \left( e + \frac{V^{2}}{2} \right)$$

- Princípios empregados:
  - A força exercida sobre um corpo pelo escoamento de fluido sobre ou através do corpo é devido apenas à distribuição de pressão e à distribuição de tensões cisalhantes sobre a totalidade da superfície exposta do corpo.
  - A forma integral da equação do momentum.

 A distribuição de pressões é seguramente o fator determinante no empuxo.

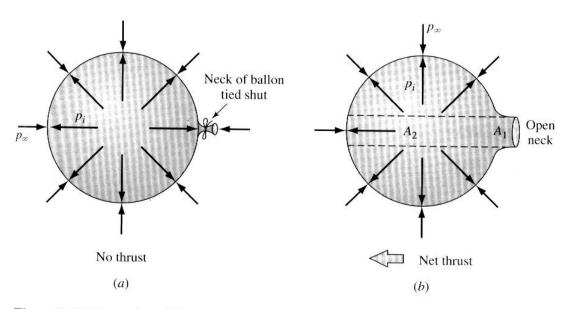


Figure 2.6 | Illustration of thrust on a balloon.

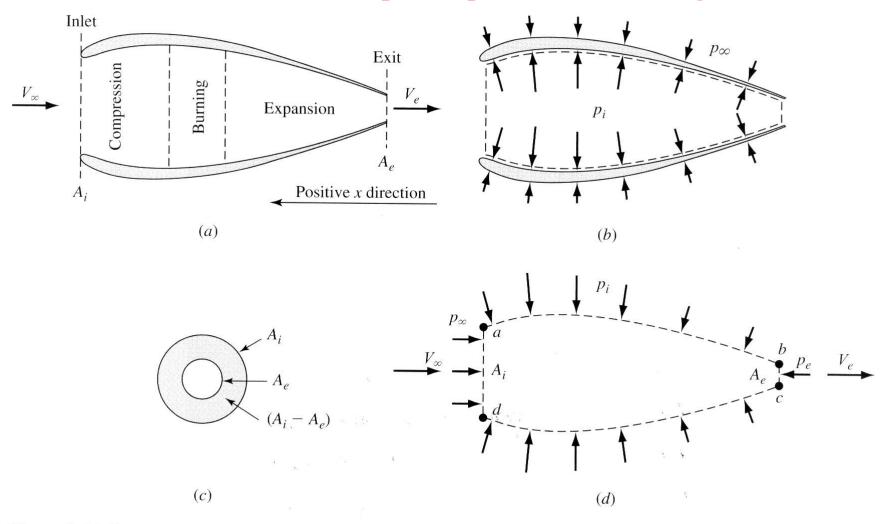


Figure 2.7 | Sketches for the development of the thrust equation.

 Força resultante sobre o dispositivo devido à distribuição de pressões:

$$\vec{F} = - \oiint_{S} p \cdot d\vec{S}$$

Empuxo escalar na direção axial (x):

$$T = -\int (p_i \cdot dS)_x - \int (p_\infty \cdot dS)_x$$

 Considerando-se a pressão ambiente como constante:

$$\int (p_{\infty} \cdot dS)_{x} = p_{\infty} \int (dS)_{x} = p_{\infty} (A_{e} - A_{i})$$

deste modo:

$$T = -\int \big(p_i \cdot dS\big)_x + p_\infty \Big(A_i - A_e\Big)$$
 Força sobre a superfície sólida devido ao gás

 Equação do momentum para regime permanente, sem forças de corpo:

$$\iint_{S} \left( \mathbf{p} \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot \vec{V} = - \iint_{S} p \cdot d\vec{S}$$

Componente axial:

$$\iint_{S} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot V_{x} = - \iint_{S} \left( p \cdot d\vec{S} \right)_{x}$$

- Utilizando o volume de controle abcda, lado esquerdo da equação:
  - Contornos superior e inferior:

$$\int_{ab} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot V_x = \int_{cd} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot V_x = 0$$

- Na entrada:

$$\int_{ad} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot V_x = \left( -p_{\infty} \cdot V_{\infty} \cdot A_i \right) \left( -V_{\infty} \right) = \dot{m}_i \cdot V_{\infty}$$

– Na saída:

$$\int_{bc} \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot V_x = \left( p_{\infty} \cdot V_e \cdot A_e \right) \left( -V_e \right) = -\dot{m}_e \cdot V_e$$

- Soma dos termos:

$$\int \left( \rho \cdot \left\langle \vec{V}, d\vec{S} \right\rangle \right) \cdot V_{x} = \dot{m}_{i} \cdot V_{\infty} - \dot{m}_{e} \cdot V$$

Assim:

$$\dot{m}_i \cdot V_{\infty} - \dot{m}_e \cdot V = -\int (p \cdot dS)_x$$

 Para o lado direito da equação acima, empregando o volume abcda, tem-se:

$$\int_{ad} (p \cdot dS)_{x} = p_{\infty} \cdot A_{i}$$

$$\int_{bc} (p \cdot dS)_{x} = -p_{e} \cdot A_{e}$$

– Ao longo dos contornos ab e cd, tem-se:

$$\int_{ab} (p \cdot dS)_x + \int_{cd} (p \cdot dS)_x = \int_{abcd} (p \cdot dS)_x$$

Tem-se deste modo,

$$\dot{m}_i \cdot V_{\infty} - \dot{m}_e \cdot V = -p_{\infty} \cdot A_i + p_e \cdot A_e - \int_{abcd} (p_i \cdot dS)_x$$

Força sobre o gás devido à superfície sólida

Por fim, tem-se:

$$T = \dot{m}_e \cdot V_e - \dot{m}_i \cdot V_{\infty} + p_e \cdot A_e - p_{\infty} \cdot A_i + p_{\infty} \cdot (A_i - A_e)$$

ou seja,

$$T = \dot{m}_e \cdot V_e - \dot{m}_i \cdot V_{\infty} + p_e \cdot A_e - A_e \cdot (p_e - p_{\infty})$$